

TP 7 : Tableaux dynamiques

La structure abstraite de *tableau dynamique* est une extension de la structure abstraite de *tableau* : on peut toujours accéder facilement (et rapidement) à un élément quelconque par son indice, mais il est également possible d'ajouter ou de supprimer un élément. En règle générale, cette opération n'est possible qu'à l'extrémité droite du tableau.

Opération	Type	Effet
get	$\text{DYNARRAY} \times \text{int} \rightarrow \text{ELT}$	Accès à un élément
set	$\text{DYNARRAY} \times \text{int} \times \text{ELT} \rightarrow \{\}$	Modification d'un élément
push	$\text{DYNARRAY} \times \text{ELT} \rightarrow \{\}$	Ajout d'un élément à la fin du tableau
pop	$\text{DYNARRAY} \rightarrow \text{ELT}$	Récupération et suppression de l'élément le plus à droite
create	$\{\} \rightarrow \text{DYNARRAY}$	Création d'un tableau vide (fonction ne prenant pas d'argument)
length	$\text{DYNARRAY} \rightarrow \text{int}$	Nombre d'éléments présents

1 RÉALISATION NAÏVE

On utilise la structure suivante :

```
struct int_dynarray {
    int len;
    int capacity;
    int* data;
};
```

```
typedef struct int_dynarray int_dynarray;
```

- L'entier `len` représente le nombre d'éléments *actuellement présents* dans le tableau.
- L'entier `capacity` représente la *capacité* du tableau, c'est-à-dire la taille du bloc vers lequel pointe `data`.
- Les éléments sont stockés à partir du début du bloc : il peut y avoir de la place libre à la fin du bloc (si `capacity > len`). Dans ce cas, les valeurs présentes dans les cases « libres » n'ont aucun sens.

Pour gérer les `pop` et les `push`, on peut imaginer procéder ainsi :

- un `pop` fait diminuer `len` de 1, et ne change pas `capacity` (il y a une erreur si `len` vaut zéro) ;
- pour un `push`, il y a deux cas :
 - si `len < capacity`, on écrit le nouvel élément à droite et l'on incrémente `len` ;
 - si `len = capacity`, on alloue un nouveau bloc `data`, de taille `capacity + 1`, on recopie l'ancien dans le nouveau et on y ajoute l'élément supplémentaire.

▷ **Question 1.**

1. Ecrire une fonction `length` qui renvoie la longueur du tableau dynamique dont l'adresse est passée en entrée.

```
int length(int_dynarray* t);
```

2. Ecrire une fonction `make_empty` renvoyant un pointeur vers un `int_dynarray` vide. On initialisera `data` à `NULL`.

```
int_dynarray* make_empty(void)
```

3. Ecrire les fonctions `get` et `set`.

```
int get(int_dynarray* t, int i);  
void set(int_dynarray* t, int i, int x);
```

4. Ecrire la fonction `pop` (qui ne modifiera jamais la capacité du tableau) :

```
int pop(int_dynarray* t);
```

5. Ecrire une fonction `resize(int_dynarray_t* t, int new_capacity)` qui alloue un nouveau bloc `data`, copie le contenu de l'ancien bloc dans le nouveau, met à jour les champs de `t` et libère l'ancien bloc.

```
void resize(int_dynarray* t, int new_capacity);
```

6. Ecrire la fonction `push` :

```
void push(int_dynarray* t, int x);
```

7. Ecrire une fonction `delete(int_dynarray* t)` qui détruit le tableau dynamique pointé par `t` en libérant ce qu'il faut libérer.

```
void delete(int_dynarray* t);
```

◁

▷ **Question 2.**

Analyse de la réalisation naïve : On considère une série de n opérations `push` successives sur un tableau dynamique initialement vide. Déterminer le coût total de ces opérations.

On considérera pour simplifier que les opérations `malloc` et `free` peuvent se faire en temps constant, mais cela ne change de toute façon pas le résultat ici.

◁

2 RÉALISATION EFFICACE

Le résultat de la question précédente montre que la réalisation précédente n'est pas satisfaisante. Il faudrait que les opérations `push` et `pop` se fassent rapidement. Il n'est pas vraiment possible d'obtenir une complexité constante dans le pire des cas pour ces fonctions, mais on peut obtenir une complexité *amortie* en $O(1)$ pour `push` en utilisant la stratégie suivante :

- s'il reste de la place libre, on ajoute l'élément dans le tableau.
- sinon, on procède aussi comme pour la solution naïve, sauf que le nouveau bloc alloué est de taille $2 * capacity$. Il faut ajouter un cas particulier si `capacity` est nul.

- ▷ **Question 3.** Apporter les modifications nécessaires à la fonction `push` pour utiliser la nouvelle stratégie.

◁

▷ **Question 4.**

Analyse amortie sans réduction de taille :

1. Quelles sont les complexités des opérations `pop`, `get` et `set` ?
2. Si t est un tableau dynamique de longueur n , quelle est la complexité d'un `push` dans le pire cas ? dans le meilleur cas ?
3. On considère une série de n opérations `push` et `pop` sur un tableau initialement vide. Il n'y a aucune contrainte sur les opérations effectuées (sauf qu'on ne fait pas de `pop` sur un tableau vide) : on peut avoir n `push`, ou $n/2$ `push` suivis de $n/2$ `pop`, ou une alternance de `push` et de `pop` ...
Montrer que le coût total de cette série de n opérations est en $O(n)$.

Comme une série de n opérations (sur un tableau initialement vide) a un coût total en $O(n)$, on dira que la *complexité amortie* d'une opération `push` (ou `pop`) est en $O(1)$.

◁

Cette complexité amortie est satisfaisante, mais notre stratégie a un gros défaut : la mémoire utilisée peut-être arbitrairement plus grande que celle nécessaire à stocker le nombre actuel d'éléments. En effet, la taille du bloc alloué ne diminue jamais lors d'une opération `pop`, et l'on peut donc avoir un tableau vide occupant une place proportionnelle au nombre maximum d'éléments qu'il a contenus par le passé.

▷ **Question 5.** On propose la stratégie suivante :

- si `len` devient strictement inférieur à `capacity / 2` après un `pop`, on ré-alloue le bloc de données en lui donnant une taille `capacity / 2`.
- sinon, on procède comme avant.

1. Apporter les modifications nécessaires à la fonction `pop`.
2. Montrer qu'une série de n opérations successives peut avoir un coût de l'ordre de n^2 , et le mettre en évidence expérimentalement. On pourra pour cela considérer les opérations suivantes : on ajoute $2^{k-1} + 1$ éléments puis on fait une succession de deux `pop` suivis de deux `push`.

◁

▷ **Question 6.** Pour régler ce problème, on modifie légèrement la stratégie :

- si `len` devient strictement inférieur à `capacity/4`, on ré-alloue un bloc de taille `capacity/2`.
- sinon, on supprime l'élément sans ré-allouer.

Nous allons montrer que la complexité amortie des opérations `pop` et `push` est en $O(1)$.

Considérons Φ une fonction de potentiel définie par :

$$\Phi(t) = |2\text{len}(t) - \text{capacity}(t)|.$$

On considère t_0, \dots, t_{n-1} les états successifs du tableau (t_0 est donc vide), et l'on note C_i le coût de l'opération qui fait passer de t_i à t_{i+1} . On prend toutes les constantes multiplicatives égales à 1 pour les complexités, ce qui est possible sans perte de généralité (on pourrait multiplier le potentiel par une constante), et l'on distingue les cas suivant la nature de la i -ème opération. Montrer les assertions suivantes :

1. Si c'est un `push` sans redimensionnement, alors :

$$C_i + \Phi(t_{i+1}) - \Phi(t_i) \leq 3$$

2. Si c'est un `push` avec redimensionnement, alors :

$$C_i + \Phi(t_{i+1}) - \Phi(t_i) \leq 3$$

3. Si c'est un `pop` sans redimensionnement, alors :

$$C_i + \Phi(t_{i+1}) - \Phi(t_i) \leq 3$$

4. Si c'est un `pop` avec redimensionnement, alors :

$$C_i + \Phi(t_{i+1}) - \Phi(t_i) \leq 1$$

En déduire, en utilisant un télescopage que :

$$\sum_{i=0}^{n-1} C_i \leq 3n = O(n)$$

On a donc bien une complexité amortie en $O(1)$. ◁

3 OPÉRATIONS SUPPLÉMENTAIRES

Les opérations que nous avons définies jusqu'ici sont les seules opérations élémentaires sur un tableau dynamique.

▷ **Question 7.** Dans cet exercice, on considère que les seuls moyens d'interagir avec un tableau dynamique sont les fonctions définies dans la signature donnée dans la partie précédente. Autrement dit, l'implémentation est « cachée » : on ne sait même pas que `int_dynarray` est défini comme une `struct`.

1. Ecrire une fonction permettant d'insérer un nouvel élément à un emplacement arbitraire i du tableau. Les éléments présents aux indices $j \geq i$ seront décalés d'une case vers la droite.

```
void insert_at(int_dynarray* t, int i, int x)
```

Remarque : 1. Les valeurs acceptables pour i vont de 0 à la longueur du tableau incluse (dans ce cas, l'insertion revient à un `push`).

2. Déterminer la complexité de `insert_at` (en fonction de i et $len(t)$).
3. Ecrire une fonction permettant de supprimer un élément à un emplacement arbitraire, en récupérant sa valeur. Les éléments situés à droite seront décalés vers la gauche.

```
int extract_at(int_dynarray* t, int i)
```

Remarque : 2. Les valeurs acceptables pour i vont de 0 à $n - 1$ (où n est la longueur du tableau). Si $i = n - 1$, l'opération équivaut à un `pop`.

4. Déterminer la complexité de cette fonction.

◁

▷ **Question 8.**

Une variante du tri insertion :

On se propose d'écrire une variante du tri insertion sur les `int_dynarray`. Ce tri ne sera pas en place : on renverra un nouveau tableau (trié) sans modifier celui passé en paramètre.

L'idée est la suivante, en notant `in` le tableau à trier :

- on crée un tableau vide `out`, tout au long de l'exécution de l'algorithme, ce tableau sera trié ;
- pour chaque élément de `in` :
 - on détermine à quelle position de `out` il faut l'insérer pour que `out` reste trié ;
 - on effectue l'insertion (à la position déterminée)
- on renvoie le tableau `out`.

1. Ecrire une fonction `position(int_dynarray* t, int x)` qui renvoie le plus grand entier i tel que l'insertion de x en position i laisse le tableau `t` trié (en supposant qu'il était trié avant l'appel).

```
int position(int_dynarray* t, int x);
```

2. Ecrire une fonction `insertion_sort(int_dynarray* t)` qui trie un tableau suivant l'algorithme décrit ci-dessus.

```
int_dynarray* insertion_sort(int_dynarray* t);
```

3. Déterminer la complexité de cette fonction (dans le pire cas). On distinguera le nombre de comparaisons entre éléments du tableau effectuées des autres opérations élémentaires.
4. Modifier la fonction `position` pour qu'elle effectue un nombre de comparaisons en $O(\log n)$ (où n est la longueur du tableau dans lequel on insère).
5. Peut-on imaginer une situation où cette amélioration est significative ?

◁